

Groupe des nombres complexes de module 1. Sous-groupe des racines de l'unité. Applications.

102

Soit $n \in \mathbb{N}^*$

1) Nombres complexes de module 1 et géométrie

1) Nombres complexes de module 1 et sous-groupes

Définition 1: Soit $n \in \mathbb{N}^*$. On note $\mathbb{U}_n = \{z \in \mathbb{C} \mid |z|=1\}$ l'ensemble des nombres complexes de module 1 et $\mu_n = \{z \in \mathbb{C} \mid z^n = 1\}$ l'ensemble des racines n -ièmes de l'unité.

Proposition 2: $|\mu_n| = n$

Théorème 3: $\mu_n < \mathbb{U}_n < \mathbb{C}^*$

Proposition 4: Soit $H < \mathbb{C}^*$ bornée

Alors: $H < \mathbb{U}_n$

Théorème 5: Soit $H < \mathbb{C}^*$ sous-groupe fini

Alors: H est cyclique

Application 6: μ_n est cyclique

2) L'exponentielle complexe

Définition 7: On note $\exp: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ la fonction exponentielle complexe et $\phi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$ $t \mapsto \exp(it)$.

Proposition 8: (1) Pour tout $z, z' \in \mathbb{C}$, $\exp(z+z') = \exp(z)\exp(z')$

(2) La fonction \exp est homomorphe et $\exp^1 = \exp$.

(3) La fonction \exp ne s'annule pas sur \mathbb{C} est localement ouverte et est alors une application ouverte.

Théorème 9: La fonction $\exp: (\mathbb{C}; +) \rightarrow (\mathbb{C}^*, \cdot)$ est un morphisme de groupes surjectif, non-injectif. et la fonction $\phi: (\mathbb{R}; +) \rightarrow (\mathbb{U}_1; \cdot)$ est également un morphisme de groupes surjectif, non-injectif.

Proposition 10: $\ker(\phi)$ est un sous-groupe non-trivial de \mathbb{R} fermé et est de la forme $b\mathbb{Z}$ avec $b = \inf\{x > 0 \mid \phi(x) = 0\} \neq 0$.

Définition 11: On définit les nombres $\tau = 2\pi b$ tel que $\ker(\phi) = 2\pi\mathbb{Z}$.

Proposition 12: \mathbb{U}_1 est isomorphe à $\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z}$

Application 13: Les éléments de μ_n sont les $\omega_k := \exp(i\frac{2\pi k}{n})$ pour $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$.

Définition 14: Une racine n -ième de l'unité est dite primitive si elle engendre μ_n .

Proposition 15: ω_k est racine primitive ssi $k \wedge n = 1$

3) Angles et rotations planes

Soit par la suite E le plan vectoriel de \mathbb{R}^2 muni du produit scalaire usuel.

Théorème 16: $SO_2(\mathbb{R})$ agit transitivement et simplement sur \mathbb{U}_1 i.e. $\forall u, v \in \mathbb{U}_1, \exists ! f \in SO_2(\mathbb{R}) \mid f(u) = v$

Définition 17: L'espace E est dit orienté lorsque l'on choisit une base orthonormée de référence $\mathcal{B} = (e_1, e_2)$. Une base orthonormée $\mathcal{B}' = (e_1', e_2')$ de E est dite orientée dans le sens direct s'il existe $f \in SO_2(\mathbb{R})$ telle que $f(e_1) = e_1'$ et $f(e_2) = e_2'$ i.e. lorsque $\det(f) = \det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}') = 1$. Une base \mathcal{B}'' est dite directe lorsque $\det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}'') > 0$.

Définition 18: On définit $\sin: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ et $\cos: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ par $\sin(\theta) = \text{Im}(\phi(\theta))$ et $\cos(\theta) = \text{Re}(\phi(\theta))$.

Proposition 19: (formules d'Euler) Soit $x \in \mathbb{R}$

Alors: $\exp(ix) = \cos(x) + i\sin(x)$; $\cos(x) = \frac{\exp(ix) + \exp(-ix)}{2}$
 $\sin(x) = \frac{\exp(ix) - \exp(-ix)}{2i}$

Proposition 20: L'application $\rho = \exp(i\theta) \mapsto R(\theta) = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix}$ est un isomorphisme de groupes. En particulier, $SO_2(\mathbb{R})$ est commutatif, connexe et compact.

4) Angles orientés de vecteurs

Définition 21: Soit \mathcal{U} l'ensemble des vecteurs unitaires de \mathbb{R}^2 . Soit la relation sur \mathcal{U} : $(u, v) \sim (u', v')$ ssi $\exists R_\theta \in SO_2(\mathbb{R}) \mid \begin{cases} R_\theta(u) = u' \\ R_\theta(v) = v' \end{cases}$ et on note $\mathcal{U} \sim$ l'ensemble des angles orientés de vecteurs.

[Pre]

[Pre]

[Pre]

[Pre]

[Pre]

Proposition 22: L'application $\varphi: \mathbb{C}^* \rightarrow SO_2(\mathbb{R})$
 $(u, v) \mapsto R_\theta$ telle que $R_\theta(u) = v$
 est bien définie et est une
 bijection.

Proposition 23: (relation de Chasles) Soit $u, v, w \in \mathbb{S}^1$
Abs: $(u, v) + (v, w) = (u, w)$

Proposition 24: L'isomorphisme entre $\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z}$ et $SO_2(\mathbb{R})$
 permet de définir une mesure des angles orientés de vecteurs.

Lemme 25: Par l'isomorphisme $\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{U}^1$, à chaque
 angle correspond un nombre réel défini à 2π près.
 Ce nombre s'appelle la mesure de cet angle.

II Quelques applications à la géométrie, cyclotomie et au comportement asymptotique de suites

I Matrices circulantes et polygones

Définition 26: Soit $(z_1, \dots, z_n) \in \mathbb{C}^n$. L'isobarycentre des
 points (z_1, \dots, z_n) est: $g := \frac{z_1 + \dots + z_n}{n}$

Théorème 27: (du déterminant circulant) Soit $(a_0, \dots, a_{n-1}) \in \mathbb{C}^n$
 et $\omega = \exp(i \frac{2\pi}{n})$.

Alors:
$$\begin{vmatrix} a_0 & a_1 & \dots & a_{n-1} \\ a_{n-1} & a_0 & \dots & a_{n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_1 & a_2 & \dots & a_0 \end{vmatrix} = \prod_{j=0}^{n-1} \sum_{k=0}^{n-1} a_k \omega^{jk}$$

Proposition 28: Soit P polygone du plan complexe dont
 les sommets sont $\{z_i, -iz_i\} \in \mathbb{C}^n$ et soit la suite de
 polygones $(P_n)_{n \in \mathbb{N}}$ telle que $P_0 = P$, et où les sommets
 de P_{n+1} sont les milieux des arêtes de P_n .

Abs: la suite (P_n) converge vers l'isobarycentre de P

2) Polynômes cyclotomiques

Définition 29: Le n -ième polynôme cyclotomique est:

$$\Phi_n(x) = \prod_{\substack{\omega \in \mu_n^* \\ \omega \neq 1}} (x - \omega)$$

 avec μ_n^* l'ensemble des racines
 n -ièmes primitives de l'unité.

Proposition 30: $x^n - 1 = \prod_{d|n} \Phi_d(x)$

Exemple 31: $\Phi_1(x) = x - 1$; $\Phi_2(x) = x + 1$; $\Phi_3(x) = x^2 + x + 1$.

Corollaire 32: $n = \sum_{d|n} \varphi(d)$ avec φ l'indicatrice d'Euler.

Théorème 33: $\Phi_n \in \mathbb{Z}[X]$ est irréductible, unitaire sur $\mathbb{Q}[X]$
 et est irréductible sur $\mathbb{Z}[X]$.

Théorème 34: (de Wedderburn) Tout corps gauche
 fini est commutatif.

3) Partition d'un entier en parts fixées

Théorème 35: Soit $(a_1, \dots, a_k) \in \mathbb{N}^{*k}$ entiers premiers entre
 eux et soit $(u_n := \text{card} \left\{ (z_1, \dots, z_k) \in \mathbb{N}^k \mid a_1 z_1 + \dots + a_k z_k = n \right\})_{n \in \mathbb{N}}$.

Alors:
$$u_n \sim \frac{1}{k!} \times \frac{n^{k-1}}{(k-1)!}$$

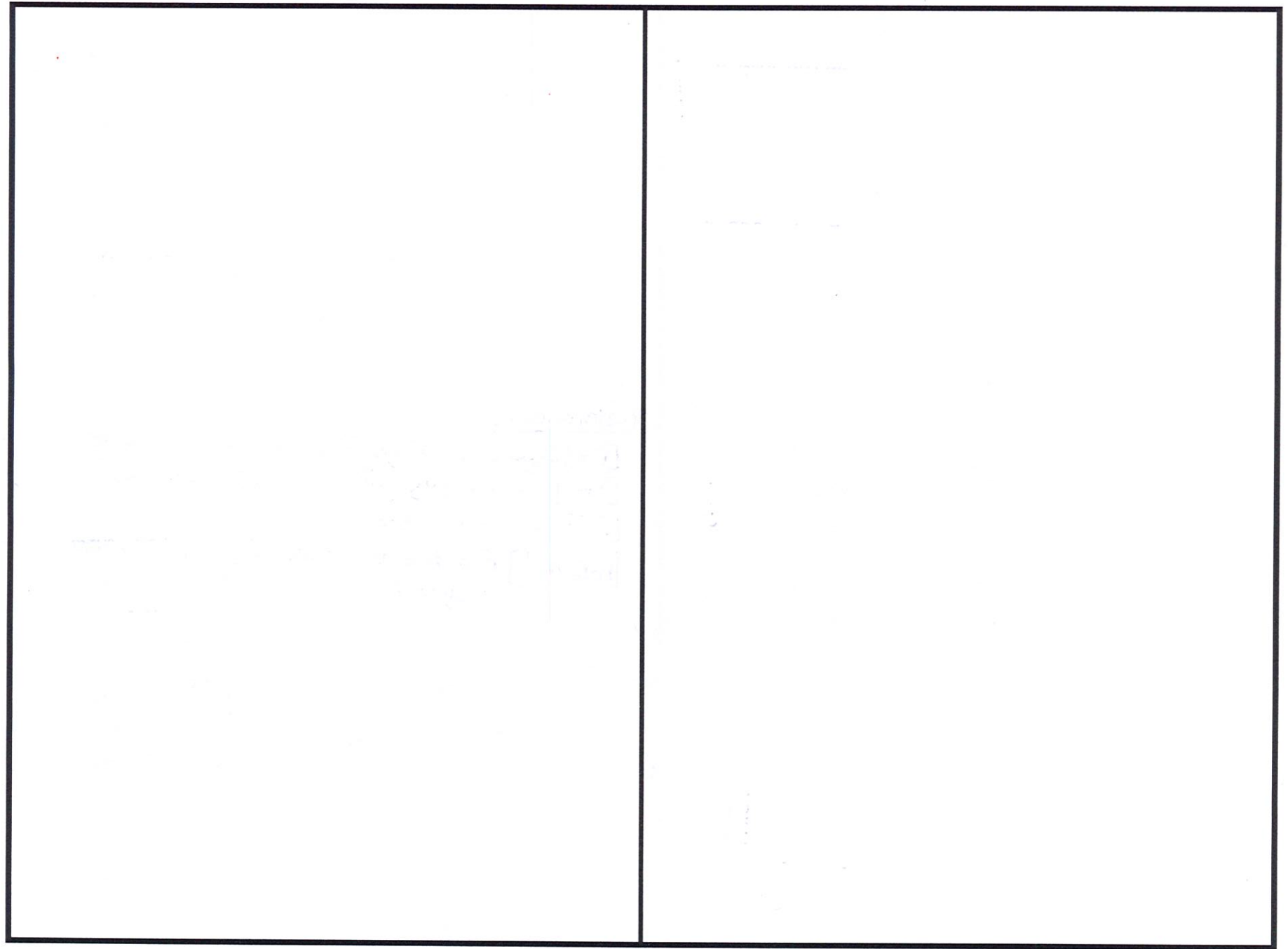
[Dir]

[Eisen]

[Per]

[Dir]

[FGN An 2]



Références :

[Dre] Leçons pour l'agrégation de mathématiques

- Dreveton

[Isen] L'oral à l'agrégation de mathématiques

- Isenmann

[Per] Cours d'Algèbre

- Perrin

[FGN An 2] Exercices de mathématiques Oraux X-ENS
Analyse 2

- Francinau